\bigcirc	ord	a	a	0
	Tout pc	our les	scien	Ces
\bigcirc				

Page 1/14

SmartCar Réfs. ME-1240 & ME-1241



Introduction

Le Smart Cart sans fil peut être connecté à un périphérique sans fil ou en USB pour se connecter à un ordinateur ou une tablette. Via Bluetooth® (version 4.2 ou ultérieure), ou un micro-câble USB (inclus).

La Smart Cart possède un corps en ABS très résistant, un lanceur à trois positions et des roues presque sans frottement. Il comprend des capteurs intégrés qui mesurent la **force**, la **position**, **vitesse** et **accélération** sur trois axes.

La Smart Cart comprend également une détection de type **gyroscope**, capable de mesurer le mouvement de rotation. La Smartcar peut faire ses mesures sur ou hors d'un banc dynamique. Et suivre et les transmettre ses données sans fil. Pour une identification facile, La Smart Cart est disponible en rouge (ME-1240) ou en bleu (me-1241).

Les dimensions de la Smartcart sont les mêmes que les autres chariots PASCO et elle peut être donc utilisé avec n'importe quelle Banc dynaique PASCO.

La masse est d'environ 0,250 kilogramme (environ 250 Grammes).

Il a des points de fixation aux extrémité.

Des Velcro® pour des collisions inélastiques sur une extrémité. Le pare-chocs magnétique, pièce jointe, et l'accessoire de crochet s'insèrent dans le trou fileté de l'autre extrémité.

Les capteurs intégrés mesurent la force dans la gamme entre -100 newtons (N) et +100 N, accélération dans la plage entre -16g et + 16g (g = ± 9.8 m / s2) et vitesse angulaire jusqu'à ± 245 degrés par seconde (dps). Il Mesure l'accélération en trois dimensions (X, Y etZ).

Le logiciel de collecte de données PASCO peut également montrer l'accélération résultante. L'encodeur sur la roue de la Smart Cart mesure le mouvement à un maximum de 3,0 mètres



Par seconde avec une résolution de 0,2 millimètre (mm). La direction positive du mouvement est la même que l'axe X dans le graphique qui représente l'accélération.





Regarder <u>www.pasco.com/software</u> pour avoir la dernière version des logiciels.



Compatibilités Bluetooth :

Platforme	Bluetooth SMART Compatible
IOS	IPAD 3 ET PLUS
	IPHONE 4S ET PLUS
	IPOD TOUCH 5 ET PLUS
SPARK Element	TOUS MODELES
ANDROID	ANDROIDE 4.3 ET PLUS
CHROMEBOOK	CHROME OS (avec adaptateur PS-3500)
MAC OS X	MEDOLE DEPUIS JUILLET 2011
WINDOWS	WINDOWS 7 ET PLUS



PS-3500 est un adaptateur Bluetooth 4

pour travailler sans fil sur Windows et chromebook.



Connecter le câble micro USB à un port USB ou à une station de charge PS-3501. Puis suivre les indications des LED expliqué ci-dessus.

Information sur le LED

EN SANS FIL :

LED Bluetooth :

ROUGE : le capteur est prêt à être connecté.

VERT : le capteur est connecté.



Page 4/14

JAUNE : le capteur fonctionne de manière autonome sans support informatique grâce à sa mémoire interne. (Cette fonctionnalité est réglée à partir du logiciel pour notamment des expériences longues)

<u>LED Batterie :</u>

ROUGE : Batterie faible.

EN CABLE USB CONNECTE AU PORT USB :

LED Bluetooth :

JAUNE : le capteur fonctionne de manière autonome sans support informatique grâce à sa mémoire interne. (Cette fonctionnalité est réglée à partir du logiciel pour notamment des expériences longues)

LED Batterie :

JAUNE : En charge.

VERT : Chargé.

EN CABLE USB CONNECTE A UN CHARGEUR :

LED Bluetooth :

ROUGE : le capteur est prêt à être connecté.

VERT : le capteur est connecté.

JAUNE : le capteur fonctionne de manière autonome sans support informatique grâce à sa mémoire interne. (Cette fonctionnalité est réglée à partir du logiciel pour notamment des expériences longues)

LED Batterie :

JAUNE : En charge.

VERT : Chargé.

Installation et démarrage sur Sparkvue

1. Allumer votre capteur en appuyant sur le bouton d'alimentation.

6

Une fois allumé, l'indicateur Bluetooth clignote en rouge.

2. Ouvrir L'application Sparkvue.

\bigcirc	ord	a	Ra	0
\bigcirc	Tout pc	our les	s scien	Ces

Page 5/14

_	
_	
_	

Si vous travailler sans fil, cliquer sur le symbole Bluetooth



3. Connecter le capteur en cliquant dessus. Avec le câble USB le capteur est automatiquement reconnu et cette étape n'est pas utile.





Page 6/14



NB : si vous avez plusieurs capteurs, l'ordre des capteurs dans la liste d'affichage dépend de son éloignement de l'outil informatique utilisé. Le plus proche en haut de la liste.

4. lancer une mesure.

Choisir la variable que vous souhaitez étudier en cliquant dessus puis appuyer sur démarrer.



Page 7/14

		SPARKvue		- 🗆 🗙
<i>∎:/</i> _\:,1•1•			8	¢ ?
SPARKlabs		Capteurs		
Créer	+	Capteur d'accélération sans fil		
Expériences	>	Accélération, X	0,2 m/s/s	<u>~</u>
Manipulations	>	Accélération, Y	-0,5 m/s/s	<u>~</u>
Ouvrir un fichier		Accélération, Z	9,7 m/s/s	~
Stockage en ligne		Accél résultante	9,7 m/s/s	~
		Capteur gyroscopique sans fil		
		Vitesse angulaire, X	0,2 rad/s	~
		Vitesse angulaire, Y	0,0 rad/s	~
		Vitesse angulaire, Z	-0,1 rad/s	~
		Capteur de force sans fil		
		Force	0,44 N	~
		Microphone intégré		

Le symbole permet d'activer ou de désactiver la prise de mesure d'un ou plusieurs des 3 capteurs présents sur ce capteur.



Page 8/14



Vous pouvez vous référer à la notice de Sparkvue pour découvrir toutes les possibilités du logiciel.

Le ZERO (TARE) du capteur de force et d'accélération.

Au début d'une expérience, la mesure du capteur peut ne pas être nulle, lorsque la force ou l'accélération devrait, en fait, être nulle. C'est un comportement normal qui est corrigé lorsque vous faite le zéro (ou tare) du capteur.



- Pour cela aller dans
- Puis « Configurer Capteur »

Outils Expérience	?
Gérer les données	
Étalonner capteur	
Configurer capteurs	
Données calculées	
Propriétés des données	
Carte de mesure	
Terminé	



Page 9/14

 Puis choisir le capteur que vous souhaitez mettre à zéro puis vous pouvez mettre à zéro automatiquement à chaque départ d'expérience ou de le faire manuellement en cliquant sur « faire le zéro ».

Configuration capteurs		Editer les propriétés des données:	
Capteurs	Editer les propriétés des capteurs	Etalonner capteur	
Editer les p	Capteur d'accélération sans fil	Zéro automatique au démarrage : Oui	
Activer/Désactiver capteurs	Capteur gyroscopique sans fil	Faire la záro	
Activer/Desactiver capteris	Capteur de force sans fil	Faire le Zero	
	arminá		
remine		Annuler	OK

Installation et démarrage sur Capstone

1. Allumer votre capteur, en appuyant sur le bouton d'alimentation.

Une fois allumé, l'indicateur Bluetooth clignote en rouge.

2. Ouvrir le logiciel Capstone.





Page 10/14



Pour travailler sans fil, Ouvrir l'outil « Interface Réglage ».



3. Connecter le capteur en cliquant dessus. Avec le câble USB le capteur est automatiquement reconnu et cette étape n'est pas utile.

L'indicateur Bluetooth clignote, alors, en vert.



Page 11/14



NB : si vous avez plusieurs capteurs, l'ordre des capteurs dans la liste d'affichage dépend de son éloignement de l'outil informatique utilisé. Le plus proche en haut de la liste.

Le symbole permet d'activer ou de désactiver la prise de mesure d'un ou plusieurs des 3 capteurs présents sur ce capteur.

4. lancer une mesure.

Choisir le type d'affichage, en faisant un double-clique sur l'icône souhaité (par exemple : graphique), vous pouvez également faire un glisser-déposer.



Vous pouvez, alors, cliquer sur « SELECTIONNER UNE MESURE » et choisir par exemple la force



Enfin, cliquer sur « enregistrer » pour démarrer les mesures.



Page 12/14



Le ZERO (TARE) du capteur de force et d'accélération.

Au début d'une expérience, la mesure du capteur peut ne pas être nulle, lorsque la force ou l'accélération devrait, en fait, être nulle. C'est un comportement normal qui est corrigé lorsque vous faite le zéro (ou tare) du capteur.

Sur Capstone vous avez deux possibilités de faire le zéro.

- Sur la barre d'outils du bas, cliquer sur « Taux commun »
- Puis choisir le capteur que vous souhaitez mettre à zéro
- Puis cliquer sur l'outil de mise à zéro







Seconde possibilité :

- Dans interface/réglage, aller dans les paramètres du capteur que vous utiliserez.



- Puis cliquer sur « Mettre à zéro le capteur » ou cocher la case « Mettre à zéro les mesures du capteur lors du départ » pour ne pas avoir besoin de le refaire.

Page 13/14

Page 14/14

Spécification

Capteur : FORCE	Valeur
Gamme de mesure	±1000 newtons (N)
Résolution	0.01 N
Echantillonnage max	500 point/secondes
Précision	1%
Capteur : POSITION	Valeur
Résolution	±0.2 mm
Capteur : VITESSE	Valeur
Vitesse max	± 3 m/s
Echantillonnage max	500 point/secondes

Capteur : ACCELERATION	Valeur
Gamme de mesure	$\pm 16g (g = 9.8 \text{ m/s2})$
Echantillonnage max	500 point/secondes